

Chapitre 1 : Cours de mécanique sur les solides en rotation autour d'un axe fixe

Objectifs : A l'issue de la leçon, l'apprenant doit :

- ✓ Savoir calculer la vitesse linéaire d'un point d'un solide, connaissant la vitesse angulaire.
- ✓ Savoir convertir en rad.s^{-1} une vitesse angulaire exprimée en tr/min .
- ✓ Savoir établir l'équation horaire du mouvement.
- ✓ Savoir calculer la période et la fréquence du mouvement.

Travail à effectuer : en mode **distanciel** ; activités 1 et 2. En mode **présentiel**, cours ci-dessous

Introduction : Les photos ci-dessous montrent le volant d'une voiture et l'éventail du moteur d'un avion . Ces deux systèmes sont constitués de corps solides animés d'un mouvement de rotation autour d'un axe fixe . Qu'est-ce qu'un mouvement de rotation ? quelles sont donc ses caractéristiques ?

1. Qu'est-ce qu'un mouvement circulaire ?

Un point mobile M est en mouvement dit circulaire si celui-ci se déplace sur un cercle fixe de centre O et de Rayon R . Les coordonnées les plus adaptées à la description de ce mouvement sont les coordonnées polaires :



Le point M est repéré :
▪ par la distance R constante par rapport à O
▪ et par l'abscisse angulaire θ
Lorsque le point M s'est déplacé sur le cercle d'un angle θ , il aura parcouru une distance d (arc de cercle) appelée : **abscisse curviligne** telle que : $d[\text{m}] = R[\text{m}] \times \theta[\text{rad}]$

2. Quelle est la vitesse linéaire du point M ?

On obtient la vitesse linéaire v du point M en dérivant cette dernière relation : $v = \frac{d(R\theta)}{dt} = R \frac{d\theta}{dt}$

3. Quelle est la vitesse angulaire du point M ?

On définit la vitesse angulaire ω de M par la relation : $\omega[\text{rad.s}^{-1}] = \frac{d\theta[\text{rad}]}{dt[\text{s}]}$; $\omega_i = \frac{\theta_{i+1} - \theta_{i-1}}{t_{i+1} - t_{i-1}}$; $\omega_m = \frac{\theta_2 - \theta_1}{t_2 - t_1}$

4. Quelle est la relation entre la vitesse linéaire et la vitesse angulaire ?

La relation entre la vitesse linéaire de M et sa vitesse angulaire est donc : $v[\text{m.s}^{-1}] = R[\text{m}] \times \omega[\text{rad.s}^{-1}]$

5. Qu'est-ce qu'un solide en rotation ?

Un solide est en rotation autour d'un axe fixe, si tous les points du solide ont même **vitesse angulaire**.
Un rotor mobile autour d'un axe est en rotation. Chaque point du solide a néanmoins une vitesse **linéaire** différente suivant l'éloignement de l'axe de rotation. La vitesse de chaque point de l'axe est **nulle** et plus on s'éloigne de l'axe, plus la vitesse linéaire des points est **grande**.

6. Quelle est l'équation horaire du mouvement ?

Considérons un point matériel M ayant un mouvement circulaire uniforme de centre $O(0,0)$, de rayon R et de vitesse v . Le point M a une vitesse angulaire ω constante. $\Delta\theta = \omega \times \Delta t$

$\theta - \theta_0 = \omega \times (t - t_0)$. On peut donc en déduire l'expression de l'angle formé par le vecteur OM et l'axe Ox en fonction du temps : $\theta(t) = \omega \times t + \theta_0$. Où θ_0 est l'angle initial ($t_0=0$)

$s(t) = R \times \theta(t)$, de même $s_0 = R \times \theta_0$, $v = R \times \omega$. Soit $s(t) = R \times (\omega \times t + \theta_0) = R \times \omega \times t + R \times \theta_0$

$$S(t) = V \times t + S_0$$

7. Quelle est la période du mouvement ?

Si le mouvement de rotation est uniforme (ω est constante) alors le mouvement est **périodique** car la durée mise pour effectuer un tour est constante.

La période T d'un mouvement de rotation **uniforme** est la durée nécessaire pour accomplir un tour.

Pour un tour, $\Delta\theta = 2\pi \text{ rad}$; d'où $\Delta t = T$: soit $\omega = \frac{2\pi}{T}$; donc $T[\text{s}] = \frac{2\pi[\text{rad}]}{\omega[\text{rad.s}^{-1}]}$. Pour un nombre de tours n , $\theta = 2\pi \cdot n$

8. Quelle est la fréquence du mouvement ?

La fréquence f d'un mouvement de rotation **uniforme** est le nombre des périodes par seconde, donc le nombre des tours par seconde. $f = \frac{1}{T} = \frac{\omega}{2\pi}$. Par conséquent : $\omega = 2\pi \times f$. f est exprimée en **hertz (Hz)**.

Remarque

On parlera souvent de **fréquence de rotation** ou de **vitesse de rotation** exprimée en tr.s^{-1} ou en tr.min^{-1} ce qui désignera en réalité **une vitesse angulaire**. $1 \text{ tr.min}^{-1} = \frac{2\pi}{60} \text{ rad.s}^{-1}$; $1 \text{ tr.s}^{-1} = 2\pi \text{ rad.s}^{-1}$